

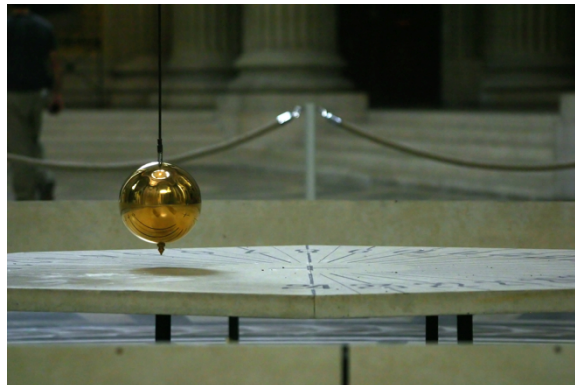
## Travaux dirigés Signaux n°5. Oscillations amorties

Exercices d'application directe du cours.

### Exercice 1 : Pendule de Foucault

Afin de démontrer la rotation de la Terre sur elle-même, l'astronome Léon Foucault a réalisé une expérience historique sous la coupole du Panthéon à Paris.

Il y accroche un pendule de longueur  $L = 67$  m constitué d'une boule de plomb de masse  $m = 28$  kg et de rayon  $R = 9$  cm. La période des oscillations obtenue est de 16,5 s. Le pendule s'amortit en 6 h environ.



#### 1. Caractéristiques du pendule :

L'angle  $\theta$  entre le pendule et la verticale est régi par l'équation différentielle :

$$\ddot{\theta}(t) + \frac{\alpha}{m} \dot{\theta}(t) + \frac{g}{L} \theta(t) = 0$$

où  $g = 9,81$  m.s<sup>-2</sup> est l'accélération de la pesanteur et  $\alpha$  le coefficient de frottement fluide.

Déterminer la pulsation propre et le facteur de qualité associé à cet oscillateur en fonction de  $\alpha$ ,  $m$ ,  $g$  et  $L$ .

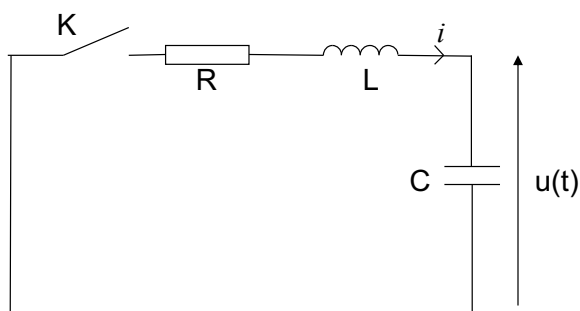
#### 2. Confrontation modèle et expérience :

- a. Calculer la valeur de la période propre de cet oscillateur. Comparer avec les observations.
- b. Estimer la valeur du facteur de qualité  $Q$  à l'aide des données.
- c. En déduire une estimation du coefficient de frottement fluide  $\alpha$ .
- d. Le modèle de Stokes prévoit qu'une boule évoluant dans l'air subit un frottement de coefficient :  $\alpha = 6\pi\eta R$  où  $\eta = 1,8 \cdot 10^{-5}$  Ps est la viscosité de l'air. Comparer avec la valeur trouvée précédemment. A quel(s) phénomène(s) sont dus les frottements ?

### Exercice 2 : Régimes d'évolution ...

Un condensateur de capacité  $C = 10$   $\mu$ F, initialement chargé sous une tension  $U_0 = 5$  V est connecté, en série, à l'instant  $t = 0$  à une bobine d'inductance  $L = 25$  mH en série avec une résistance  $R$ .

1. Etablir l'équation différentielle vérifiée par la tension  $u(t)$  aux bornes du condensateur.
2. Mettre cette équation sous forme canonique et en déduire l'expression du facteur de qualité  $Q$  et de la pulsation propre.
3. On souhaite que le circuit évolue en régime critique.
  - a. Déterminer l'expression puis la valeur numérique de  $R$ .
  - b. Représenter qualitativement l'allure de  $u(t)$ .
4. On choisit  $R = 20$   $\Omega$ .
  - a. Quel est le régime d'évolution du circuit ?
  - b. Représenter qualitativement l'allure de  $u(t)$ .
5. Déterminer l'expression de l'énergie dissipée par effet Joule dans la résistance  $R$ .



### Exercice 3 : Amortisseur de voiture.

On modélise l'amortisseur d'une roue de voiture à l'aide d'un ressort de raideur  $k$  et de longueur à vide  $l_0$ , en parallèle avec un amortisseur de coefficient de frottement  $\alpha$ .

Une masse  $m' = \frac{m}{4}$  est posée sur ce dispositif et peut se déplacer verticalement le long de l'axe  $(O, \vec{e}_x)$ .

Donnée :  $m = 1200$  kg.

On rappelle (cf chapitre S4) que la longueur à l'équilibre de la suspension peut s'écrire :

$$l_{eq} = l_0 - \frac{m'g}{k}$$

Lors du changement d'une roue, on soulève d'une hauteur  $h = 25$  cm la masse  $m'$ , ce qui correspond au moment où la roue (de masse négligeable) ne touche plus le sol :  $AM$  vaut alors 40 cm.

1. A l'aide des données, déterminer la valeur numérique de  $l_0$ , de  $l_{eq}$  puis de  $k$ .
2. Rappeler l'expression du facteur de qualité  $Q$  de ce système ainsi que de la pulsation propre  $\omega_0$ .
3. Déterminer et calculer  $\alpha$  afin que le dispositif fonctionne en régime critique (roue sur le sol à l'arrêt et masse  $m'$  en mouvement vertical).
4. On enfonce la masse  $m'$  d'une hauteur  $d = 5$  cm par rapport à sa position d'équilibre et on lâche le système à  $t = 0$  sans vitesse initiale. Tracer l'allure de la position de  $M$  au cours du temps.
5. On charge maintenant l'amortisseur au maximum : la masse totale du véhicule vaut  $m = 2200$  kg. Déterminer les nouveaux paramètres de l'amortisseur  $Q$  et  $\omega_0$ . Quel est le régime d'évolution ? Tracer la nouvelle allure de la position lorsqu'on enfonce de  $d = 5$  cm la nouvelle masse  $m'$  et qu'on la lâche sans vitesse initiale à  $t = 0$ .

#### Exercices d'approfondissement

### Exercice 4 : Circuit RLC parallèle

Soit le circuit représenté ci-contre.

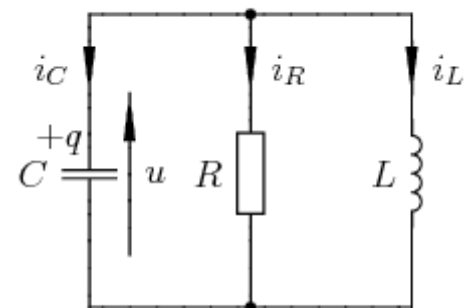
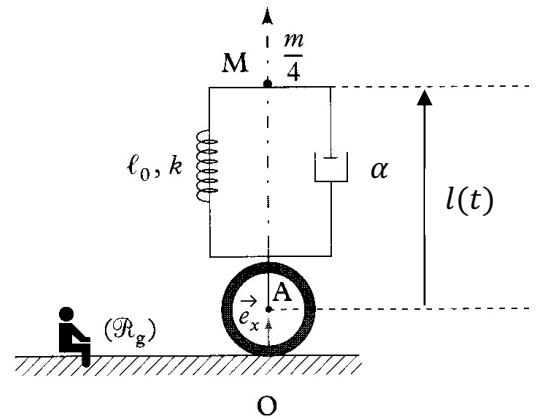
1. Montrer que  $i_L(t)$  vérifie l'équation :

$$\frac{d^2 i_L(t)}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{di_L(t)}{dt} + \omega_0^2 i_L(t) = 0$$

Donner l'expression de  $\omega_0$  et de  $Q$  en fonction de  $R, L$  et  $C$

On se place dans le cas  $Q \gg 1$ .

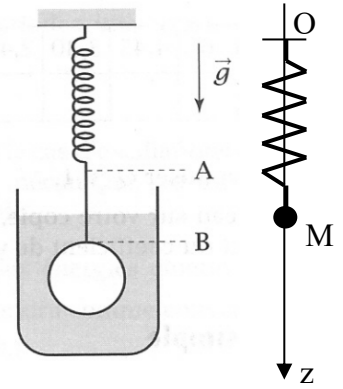
2. Que devient l'équation différentielle avec cette hypothèse ? A quel circuit électrique cela correspond-il ?
3. En supposant que  $C$  est initialement chargé sous une tension  $U_0$ , calculer l'expression approchée de  $i_L(t)$  si  $Q \gg 1$ .
4. Toujours dans le cas  $Q \gg 1$ , exprimer les diverses énergies emmagasinées en fonction du temps ainsi que l'énergie totale présente dans la bobine et le condensateur. Commenter.



### Exercice 5 : Mesure d'un coefficient de viscosité\*

Une sphère de rayon  $R$  est animée d'une vitesse  $\vec{v}$ , plongée dans un liquide de viscosité  $\eta$ , est soumise à une force de frottement qui, lorsque la vitesse est faible (régime laminaire), a pour expression :  $\vec{F}_S = -6\pi\eta R\vec{v}$ .

Elle est accrochée à un ressort de raideur  $k$  et de longueur à vide  $l_0$ .



1. Effectuer un bilan des forces appliquées à la sphère.
2. En appliquant le principe fondamental de la dynamique, montrer que la position  $z(t)$  du centre de la bille vérifie l'équation :

$$\ddot{z}(t) + 2\alpha\dot{z}(t) + \omega_0^2 z(t) = \omega_0^2 z_{eq} \quad \text{où} \quad 2\alpha = \frac{6\pi\eta R}{m}$$

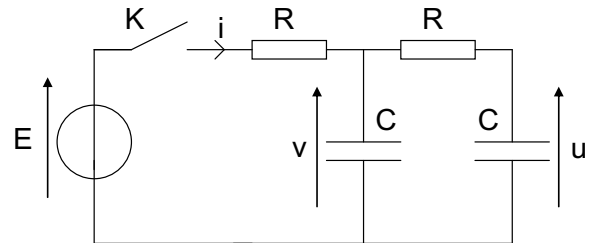
On précisera les expressions de  $\omega_0$  et  $z_{eq}$ .

3. On suppose que le régime est pseudo-périodique. Exprimer la relation liant la pseudo pulsation  $\omega$ , la pulsation propre  $\omega_0$  et  $\alpha$ .
4. En déduire une méthode expérimentale permettant de déterminer la viscosité d'un liquide.

### Exercice 6 : Circuit avec deux condensateurs\*

Le circuit schématisé ci-après comporte deux résistances  $R$  et deux condensateurs de capacité  $C$ , initialement déchargés.

A l'instant  $t = 0$  on le branche sur un générateur de tension  $E$ .



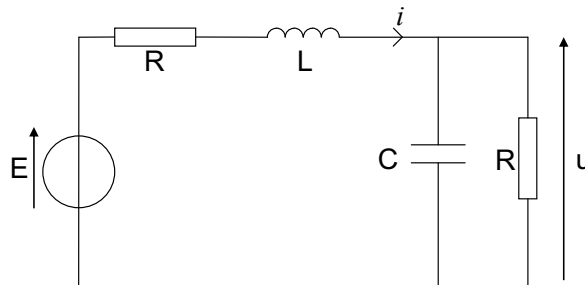
1. Déterminer la valeur  $u(\infty)$  vers laquelle tend  $u(t)$  en régime permanent.
2. On pose  $\tau = RC$ . Montrer que l'équation différentielle vérifiée par  $u(t)$  s'écrit :

$$\frac{d^2 u(t)}{dt^2} + \frac{3}{\tau} \frac{du(t)}{dt} + \frac{1}{\tau^2} u(t) = \frac{E}{\tau^2}$$

3. Quel est le facteur de qualité  $Q$  du montage ? Quel est le régime d'évolution de cet oscillateur ?
4. Après avoir déterminé les conditions initiales, en déduire l'allure de la représentation de  $u(t)$ .

### Exercice 7 : Décrément logarithmique\*\*

On étudie la réponse  $u(t)$  à un échelon de tension  $E$  dans le circuit ci-dessous.



1. Déterminer la valeur  $u(\infty)$  vers laquelle tend  $u(t)$  en régime permanent.
2. Démontrer que l'équation différentielle satisfaite par  $u(t)$  peut s'écrire sous la forme :

$$\frac{d^2 u(t)}{dt^2} + 2\lambda \frac{du(t)}{dt} + \omega_0^2 u(t) = \omega_0^2 u_\infty$$

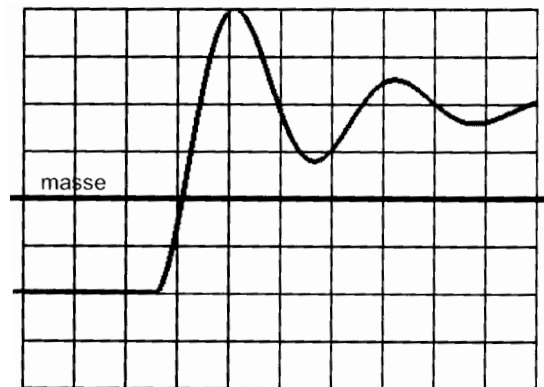
Exprimer  $\lambda$  et  $\omega_0$  en fonction de  $L$ ,  $R$  et  $C$ .

3. On observe sur un oscilloscope la courbe  $u(t)$  qui suit.  
Échelle verticale : 1V/div et échelle horizontale 200  $\mu\text{s}/\text{div}$ .
- Déterminer graphiquement la valeur numérique de la pseudo-période  $T$  ainsi que la tension  $u(\infty)$ .
  - Déterminer numériquement la valeur du décrément logarithmique défini par la formule :

$$\delta = \frac{1}{n} \ln \left( \frac{u(t) - u(\infty)}{u(t + nT) - u(\infty)} \right)$$

où  $n$  est un entier naturel quelconque.

- Le calcul permet de montrer que  $\delta = \lambda T$ . En déduire la valeur numérique de  $\lambda$ .
- Sachant que  $R = 200 \Omega$  et  $L = 100 \text{ mH}$ , déterminer la valeur numérique de  $C$ .



### Capacités exigibles :

- Analyser, sur des relevés expérimentaux, l'évolution de la forme des régimes transitoires en fonction des paramètres caractéristiques.
- Prévoir l'évolution du système à partir de considérations énergétiques
- Écrire sous forme canonique l'équation différentielle d'un oscillateur harmonique amorti. (Savoir retrouver rapidement l'expression de la pulsation propre et du facteur de qualité à partir d'une équation différentielle)
- Décrire la nature de la réponse (trois types de régimes libres) en fonction du facteur de qualité.
- Établir l'expression de la réponse dans le cas d'un régime libre ou d'un système soumis à un échelon.
- Savoir esquisser l'allure des courbes en fonction du temps et du facteur de qualité.
- Déterminer un ordre de grandeur de la durée du régime transitoire, selon la valeur du facteur de qualité.
- Connaître les significations physiques de la pulsation propre, du facteur de qualité et du temps de relaxation.
- Réaliser le bilan énergétique du circuit RLC série.

### QCM d'entraînement :

